

On désigne par $u(t)$ la fonction de Heaviside $u(t) = 0$ pour $t < 0$ et $u(t) = 1$ pour $t \geq 0$.

Exercice 1.

- 1) Soit Π l'application de \mathbb{R} dans \mathbb{R} définie par $\Pi(t) = 1$ si $|t| \leq \frac{1}{2}$, $\Pi(t) = 0$ si $|t| > \frac{1}{2}$ (fonction porte) ; calculer la transformée de Fourier $\hat{\Pi}$ de Π .
- 2) On pose $\Lambda = \Pi * \Pi$; calculer Λ .
- 3) Calculer la transformée de Fourier $\hat{\Lambda}$ de Λ .
- 4) Soit f l'application de \mathbb{R} dans \mathbb{R} définie par $f(t) = 1$ si $|t| < 1$, $f(t) = 2 - |t|$ si $1 \leq |t| \leq 2$, $f(t) = 0$ si $|t| > 2$; exprimer f comme somme de Λ et de deux de ses translatées (fonctions de la forme $\Lambda_a(t) = \Lambda(t - a)$, $a \in \mathbb{R}$).
- 5) A partir de 4), calculer la transformée de Fourier \hat{f} de f .
- 6) Exprimer la dérivée f' de f en fonction de deux translatées de la fonction Π . Calculer la transformée de Fourier \hat{f}' de f' . En déduire \hat{f} .

Exercice 2.

Une masse m est suspendue à un point fixe par l'intermédiaire d'un ressort de raideur k . Le déplacement $y(t)$ de la masse satisfait l'équation différentielle

$$my''(t) + ky(t) = f(t),$$

où $f(t)$ est la force appliquée à la masse. On considère le système $\Sigma : f(t) \rightarrow y(t)$. On pose $\omega = \sqrt{k/m}$.

- 1) On suppose que $f(t) \in \mathcal{E}$ (ensemble des fonctions causales, i.e. nulles pour $t < 0$, et localement intégrables) et on cherche $y(t) \in \mathcal{E}$ satisfaisant les conditions initiales $y(0) = y'(0) = 0$. En utilisant la transformée de Laplace, calculer la fonction de transfert $H(s)$, puis la réponse impulsionnelle $h(t)$ du système. La fonction $h(t)$ est-elle intégrable? Le système est-il stable? Exprimer $y(t)$ en fonction de $f(t)$.
- 2) On suppose maintenant le système soumis à une entrée sinusoïdale : $f(t) = \sin(\omega_0 t)u(t)$. Calculer la solution $y(t)$ satisfaisant $y(0) = y'(0) = 0$, lorsque $\omega_0 \neq \omega$ et lorsque $\omega_0 = \omega$. Dans ce dernier cas, la solution est-elle bornée ?

Correction

Exercice 1. 1)

$$\hat{\Pi}(\nu) = \int_{-1/2}^{1/2} e^{-2i\pi\nu t} dt = \left[\frac{e^{-2i\pi\nu t}}{-2i\pi\nu} \right]_{-1/2}^{1/2} = \frac{e^{-i\pi\nu} - e^{i\pi\nu}}{-2i\pi\nu} = \frac{\sin \pi\nu}{\pi\nu}.$$

2)

$$\begin{aligned} \Lambda(t) &= \int \Pi(s)\Pi(t-s) ds = \int_{-1/2}^{1/2} \Pi(t-s) ds = \int_{[-1/2, 1/2] \cap [t-1/2, t+1/2]} ds \\ &= m([-1/2, 1/2] \cap [t-1/2, t+1/2]), \end{aligned}$$

ou m désigne la mesure de Lebesgue de cet ensemble. Donc,

$$\Lambda(t) = \begin{cases} t+1 & \text{si } -1 \leq t < 0 \\ -t+1 & \text{si } 0 \leq t \leq 1 \\ 0 & \text{si } |t| > 1 \end{cases}$$

3) Comme $\Lambda = \Pi * \Pi$, on a $\hat{\Lambda} = \hat{\Pi}^2$.

Pour ceux qui ont fait le calcul :

$$\begin{aligned} \hat{\Lambda}(\nu) &= \int_{-1}^0 e^{-2i\pi\nu t} (t+1) dt + \int_0^1 e^{-2i\pi\nu t} (-t+1) dt \\ &= \int_{-1}^0 e^{-2i\pi\nu t} t dt - \int_0^1 e^{-2i\pi\nu t} t dt + \int_{-1}^0 e^{-2i\pi\nu t} dt \\ &= \left[\frac{e^{-2i\pi\nu t} t}{-2i\pi\nu} \right]_{-1}^0 - \int_{-1}^0 \frac{e^{-2i\pi\nu t}}{-2i\pi\nu} dt - \left[\frac{e^{-2i\pi\nu t} t}{-2i\pi\nu} \right]_0^1 + \int_0^1 \frac{e^{-2i\pi\nu t}}{-2i\pi\nu} dt + \left[\frac{e^{-2i\pi\nu t}}{-2i\pi\nu} \right]_{-1}^1 \\ &= \left[\frac{e^{-2i\pi\nu t}}{-4\pi^2\nu^2} \right]_0^1 - \left[\frac{e^{-2i\pi\nu t}}{-4\pi^2\nu^2} \right]_{-1}^0 \\ &= \frac{e^{-2i\pi\nu}}{-4\pi^2\nu^2} + \frac{1}{4\pi^2\nu^2} + \frac{1}{4\pi^2\nu^2} - \frac{e^{2i\pi\nu}}{4\pi^2\nu^2} \\ &= \frac{1 - \cos(2\pi\nu)}{2\pi^2\nu^2} \\ &= \frac{\sin(\pi\nu)^2}{\pi^2\nu^2}. \end{aligned}$$

4) Si l'on trace $f(t)$, on voit que

$$f(t) = \Lambda(t) + \Lambda(t-1) + \Lambda(t+1).$$

Pour le vérifier le plus simple est de faire un tableau. On pose $\Sigma(t) = \Lambda(t) + \Lambda(t-1) + \Lambda(t+1)$.

t	$\Lambda(t+1)$	$\Lambda(t)$	$\Lambda(t-1)$	$\Sigma(t)$
$ t > 2$	0	0	0	0
$-2 < t < -1$	$t+2$	0	0	$t+2$
$-1 < t < 0$	$-t$	$t+1$	0	1
$0 < t < 1$	0	$-t+1$	t	1
$1 < t < 2$	0	0	$-t+2$	$-t+2$

On obtient bien $\Sigma(t) = f(t)$

5)

$$\hat{f}(v) = \hat{\Lambda}(v) + \hat{\Lambda}_1(v) + \hat{\Lambda}_{-1}(v).$$

En utilisant le théorème du retard, on obtient

$$\hat{\Lambda}_1(v) = e^{-2i\pi v} \hat{\Lambda}(v), \quad \hat{\Lambda}_{-1}(v) = e^{2i\pi v} \hat{\Lambda}(v)$$

soit

$$\begin{aligned} \hat{f}(v) &= (1 + e^{2i\pi v} + e^{-2i\pi v}) \frac{\sin(\pi v)^2}{\pi^2 v^2} \\ &= (1 + 2\cos(2\pi v)) \frac{\sin(\pi v)^2}{\pi^2 v^2}. \end{aligned}$$

6) On a

$$f'(t) = \begin{cases} 1 & \text{si } 1 \leq |t| < 2 \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$$

soit $f'(t) = \Pi_{-3/2}(t) - \Pi_{3/2}(t)$. Donc $\hat{f}'(v) = (e^{3i\pi v} - e^{-3i\pi v}) \hat{\Pi}(v)$. Soit $\hat{f}'(v) = 2i \sin(3\pi v) \hat{\Pi}(v)$. En utilisant la dérivation temporelle $\hat{f}'(v) = (2i\pi v) \hat{f}(v)$, on obtient

$$\hat{f}(v) = \frac{\sin(3\pi v)}{\pi v} \hat{\Pi}(v) = \frac{\sin(3\pi v)}{\pi v} \frac{\sin \pi v}{\pi v}$$

On vérifie que les expressions obtenues en 5) et 6) sont égales.

Exercice 2.

Comme f et y sont dans \mathcal{E} , elles admettent une transformée de Laplace. D'après le cours, et en tenant compte des conditions initiales ($y(0) = y'(0) = 0$).

$$\begin{aligned} f(t) &\rightarrow F(s) \\ y(t) &\rightarrow Y(s) \\ y''(t) &\rightarrow s^2 Y(s) - sy(0^+) - y'(0^+) = s^2 Y(s) \end{aligned}$$

L'équation différentielle devient $Y(s)(ms^2 + k) = F(s)$, soit

$$Y(s) = H(s)F(s), \quad H(s) = \frac{1}{m(s^2 + \omega^2)}.$$

où $H(s)$ est la fonction de transfert du système. Par transformée inverse, on obtient un produit de convolution $y = h * f$ où $h(t)$ est la réponse impulsionnelle du système, donnée par (cf. tableau des transformées de Laplace)

$$h(t) = \frac{1}{m\omega} \sin(\omega t)u(t).$$

La fonction $h(t)$ n'est pas intégrable car la fonction sinus n'est pas intégrable sur \mathbb{R}^+ . Par conséquent, le système n'est pas stable.

$$y(t) = h * f(t) = \int_0^\infty h(t-s)f(s) ds = \frac{1}{m\omega} \int_0^t \sin(\omega(t-s))f(s) ds.$$

On intègre seulement à partir de 0 parce que f est causale, on s'arrête à t parce que h est causale ($u(t-s) = 0$ pour $s > t$). 2) Pour calculer la réponse à $f(t) = \sin(\omega_0 t)u(t)$, on utilise le produit de convolution:

$$y(t) = \frac{1}{m\omega} \int_0^t \sin(\omega(t-s))f(s) ds = \frac{1}{m\omega} \int_0^t \sin(\omega(t-s)) \sin(\omega_0 s) ds.$$

En utilisant la formule $\sin p \sin q = \frac{1}{2}[\cos(p-q) - \cos(p+q)]$, on obtient:

- pour $\omega \neq \omega_0$

$$y(t) = \frac{1}{m\omega} \frac{\omega_0 \sin(\omega t) - \omega \sin(\omega_0 t)}{\omega_0^2 - \omega^2},$$

- pour $\omega = \omega_0$

$$y(t) = \frac{1}{2m\omega} \left(\frac{\sin(\omega t)}{\omega} - t \cos(\omega t) \right).$$

A cause de la présence du facteur t , cette solution n'est pas bornée. C'est le phénomène de résonance. On retrouve le fait que le système n'est pas stable.