

Classification des surfaces

Eléonore Gauci et Adrien Fontaine

sous la direction de Ludovic Rifford

11 mai 2012

- **Objectif** : Classifier les surfaces orientables lisses
- **Outil** : Théorie de Morse

Définition

Une fonction de Morse $f : M \rightarrow \mathbb{R}$ est une fonction C^∞ dont tous les points critiques sont non dégénérés et les valeurs critiques correspondantes toutes distinctes.

Définition

On appelle indice d'un point critique x de f la dimension du plus grand sous-espace de \mathbb{R}^n sur lequel la matrice Hessienne est définie négative.

Morse, 1932

Lemme

Soit q un point critique non dégénéré de $f : M \rightarrow \mathbb{R}$, de classe C^k ($k \geq 3$). Il existe un paramétrage ϕ par des coordonnées locales (X, Y) d'un voisinage $\phi(U)$ de q tel que :

$$f(\phi(X, Y)) = f(q) + g_i(X, Y)$$

$$\text{avec } \begin{cases} g_0(X, Y) = X^2 + Y^2 & \text{si l'indice est } 0 \\ g_1(X, Y) = X^2 - Y^2 & \text{si l'indice est } 1 \\ g_2(X, Y) = -X^2 - Y^2 & \text{si l'indice est } 2 \end{cases}$$

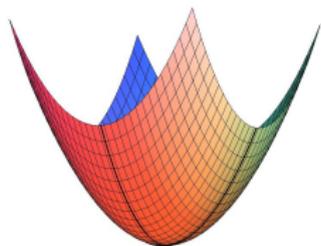


FIGURE: indice 0

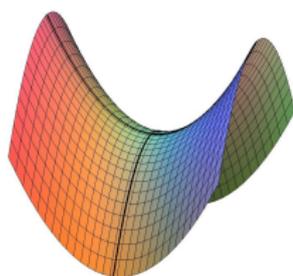


FIGURE: indice 1

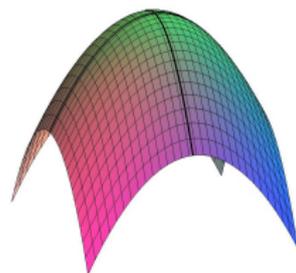


FIGURE: indice 2

Lignes directrices

- 1 Introduction
- 2 Bases de la théorie de Morse
 - Théorème de Sard
 - Théorème de Morse
 - Changement de valeur critique
- 3 Topologie et fonctions de Morse
 - Valeurs régulières
 - Point critique d'indice 0 ou 2
 - Franchissement d'un point critique d'indice 1
- 4 Classification des surfaces
 - Elimination de points critiques
 - Théorème

Théorème

Soit $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ et $k > \frac{n}{m} - 1$. On suppose que f est de classe C^k .

Alors l'ensemble des valeurs critiques de f est de mesure nulle.

Lignes directrices

- 1 Introduction
- 2 Bases de la théorie de Morse
 - Théorème de Sard
 - **Théorème de Morse**
 - Changement de valeur critique
- 3 Topologie et fonctions de Morse
 - Valeurs régulières
 - Point critique d'indice 0 ou 2
 - Franchissement d'un point critique d'indice 1
- 4 Classification des surfaces
 - Elimination de points critiques
 - Théorème

- **But** : Démontrer l'existence d'une fonction de Morse sur M .
- La démonstration repose sur la notion de point focal.

Définition

Un point focal de M est un point de l'espace où les normales à M se rencontrent.

- Le théorème de Sard entraîne que l'ensemble des points focaux de M est de mesure nulle.

- On montre enfin que si p n'est pas un point focal de M alors la fonction :

$$\begin{aligned} L_p : M &\rightarrow \mathbb{R} \\ q &\mapsto \|\overrightarrow{pq}\|^2 \end{aligned}$$

n'a pas de point critique dégénéré.

- On modifie enfin la fonction L_p de manière à ce que les valeurs critiques soient toutes distinctes.

Lignes directrices

- 1 Introduction
- 2 Bases de la théorie de Morse
 - Théorème de Sard
 - Théorème de Morse
 - **Changement de valeur critique**
- 3 Topologie et fonctions de Morse
 - Valeurs régulières
 - Point critique d'indice 0 ou 2
 - Franchissement d'un point critique d'indice 1
- 4 Classification des surfaces
 - Elimination de points critiques
 - Théorème

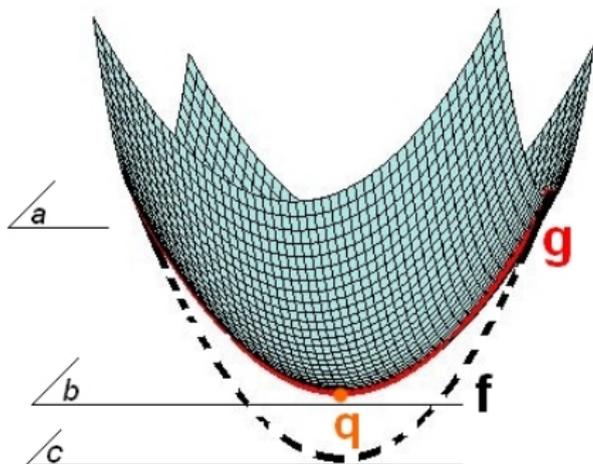
Proposition

Soit f une fonction dont tous les points critiques sont non dégénérés, q un point critique d'indice 0 de f et U un voisinage de q limité par la courbe de niveau $f(x) = a$.

Alors pour tout $b < a$ il existe une fonction g

- dont tous les points critiques sont non dégénérés,*
- ayant les mêmes points critiques que f avec même indice ,*
- coïncidant avec f hors de U et telle que $g(q) = b$.*

(On a bien évidemment un résultat similaire pour des points critiques d'indice 1 ou 2)



Soit $f : M \rightarrow \mathbb{R}$ une fonction de Morse et $a < b$ deux valeurs régulières. On note :

$$V(a) = f^{-1}(a) = \{x \in M, f(x) = a\}$$

$$M(a) = f^{-1}(] - \infty, a]) = \{x \in M, f(x) \leq a\}$$

$$W(a, b) = M(b) \setminus \text{Int}(M(a)) = f^{-1}([a, b]) = \{x \in M, a \leq f(x) \leq b\}$$

Lignes directrices

- 1 Introduction
- 2 Bases de la théorie de Morse
 - Théorème de Sard
 - Théorème de Morse
 - Changement de valeur critique
- 3 Topologie et fonctions de Morse
 - Valeurs régulières
 - Point critique d'indice 0 ou 2
 - Franchissement d'un point critique d'indice 1
- 4 Classification des surfaces
 - Elimination de points critiques
 - Théorème

Proposition

Si $a < b$ sont deux valeurs régulières telles que la fonction de Morse f n'ait pas de valeur critique comprise entre a et b , alors on a :

- 1 $V(a)$ est homéomorphe à $V(b)$
- 2 $M(a)$ est homéomorphe à $M(b)$
- 3 $W(a, b)$ est homéomorphe à $V(a) \times [a, b]$

Lignes directrices

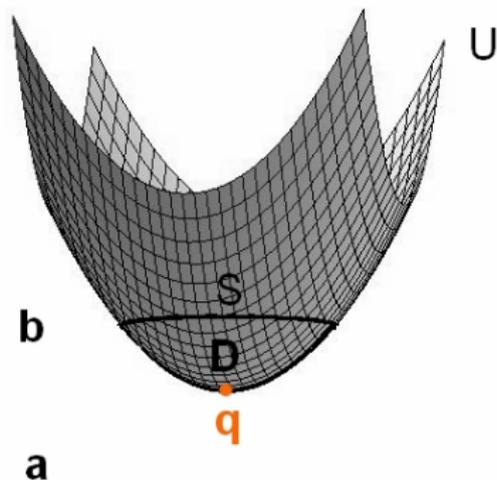
- 1 Introduction
- 2 Bases de la théorie de Morse
 - Théorème de Sard
 - Théorème de Morse
 - Changement de valeur critique
- 3 **Topologie et fonctions de Morse**
 - Valeurs régulières
 - **Point critique d'indice 0 ou 2**
 - Franchissement d'un point critique d'indice 1
- 4 Classification des surfaces
 - Elimination de points critiques
 - Théorème

Proposition

Si q est un point critique d'indice 0, alors

- 1 *$M(a)$ est homéomorphe à $M(b) - D$ où D est un disque (de dim 2)*
- 2 *$V(a)$ à $V(b) - S$, S bord du disque D .*

(On a un résultat similaire pour un point critique d'indice 2)



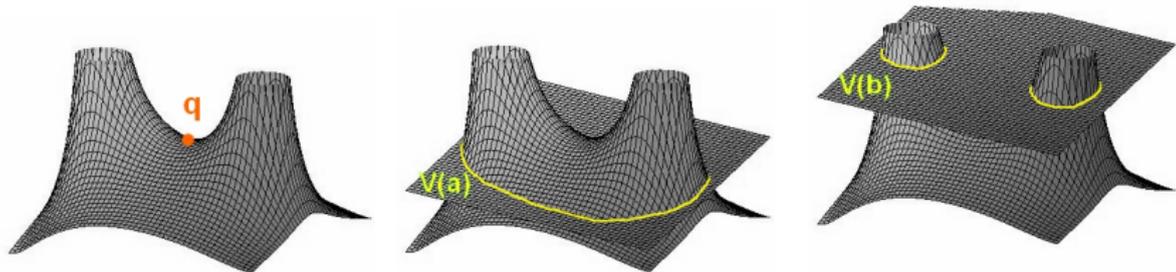
Lignes directrices

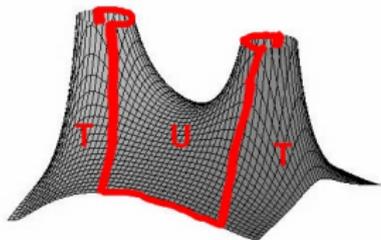
- 1 Introduction
- 2 Bases de la théorie de Morse
 - Théorème de Sard
 - Théorème de Morse
 - Changement de valeur critique
- 3 Topologie et fonctions de Morse
 - Valeurs régulières
 - Point critique d'indice 0 ou 2
 - **Franchissement d'un point critique d'indice 1**
- 4 Classification des surfaces
 - Elimination de points critiques
 - Théorème

Proposition

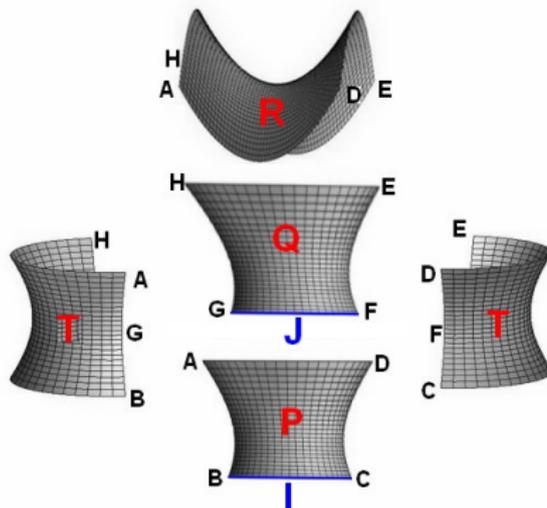
Soit f une fonction de Morse, a et b deux valeurs régulières de f entre lesquelles il n'y a qu'une seule valeur critique $f(q)$ avec q point critique d'indice 1, alors

- 1 *$M(b)$ est homéomorphe à l'espace obtenu en collant à $M(a)$ un rectangle.*
- 2 *la transformation de $V(a)$ en $V(b)$ dépend de la différence du nombre de composantes connexes entre $V(a)$ et $V(b)$.*





$$U = RUQU P$$



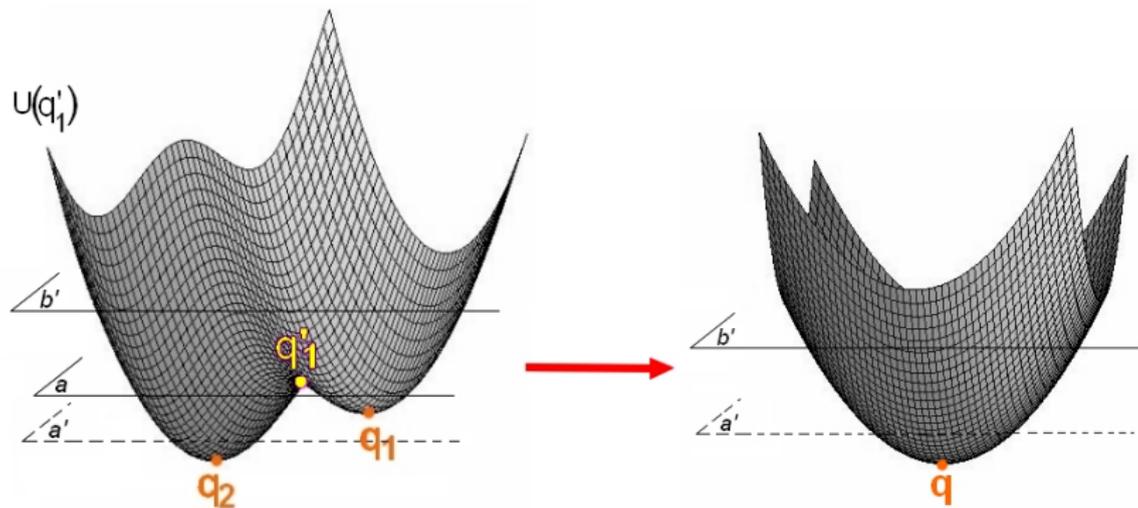
Lignes directrices

- 1 Introduction
- 2 Bases de la théorie de Morse
 - Théorème de Sard
 - Théorème de Morse
 - Changement de valeur critique
- 3 Topologie et fonctions de Morse
 - Valeurs régulières
 - Point critique d'indice 0 ou 2
 - Franchissement d'un point critique d'indice 1
- 4 Classification des surfaces
 - Elimination de points critiques
 - Théorème

Proposition

Il existe une fonction de Morse g ayant mêmes points critiques que f , avec même indice, et deux niveaux $c < d$ tels que :

- 1 - $M(c) = g^{-1}(]-\infty, c])$ contient $n(0)$ points critiques d'indice 0 et $n(0) - 1$ points critiques d'indice 1
- $M(c)$ homéomorphe à un disque.
- 2 - $M'(d) = g^{-1}([d, +\infty[)$ contient $n(2)$ points critiques d'indice 2 et $n(2) - 1$ points critiques d'indice 1
- $M'(d)$ homéomorphe à un disque.
- 3 $W(c, d) = g^{-1}([c, d])$ contient $n(1) - n(0) - n(2) + 2$ points critiques d'indice 1.



Lignes directrices

- 1 Introduction
- 2 Bases de la théorie de Morse
 - Théorème de Sard
 - Théorème de Morse
 - Changement de valeur critique
- 3 Topologie et fonctions de Morse
 - Valeurs régulières
 - Point critique d'indice 0 ou 2
 - Franchissement d'un point critique d'indice 1
- 4 **Classification des surfaces**
 - Elimination de points critiques
 - **Théorème**

Définition

On appelle T_n le tore à n trous. Plus précisément :

- T_0 désigne la sphère,
- T_1 le tore,
- et on obtient T_n , $n \geq 2$ en enlevant un disque au tore et à T_{n-1} , puis en recollant ces derniers le long du bord de ces disques.



FIGURE: T_0

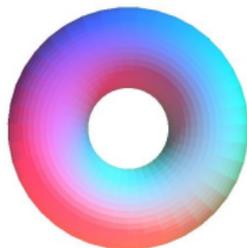


FIGURE: T_1

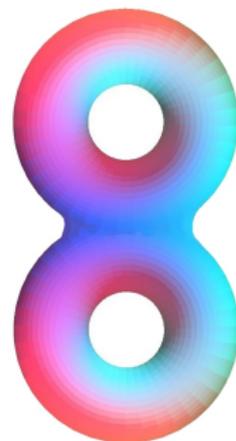


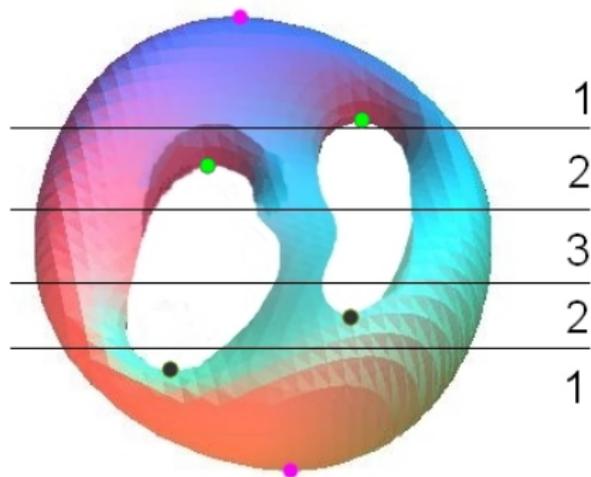
FIGURE: T_2

Théorème

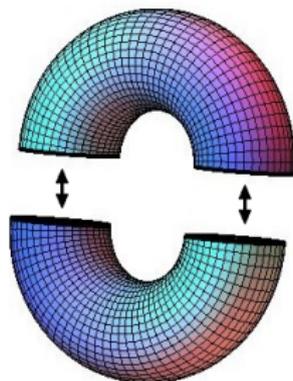
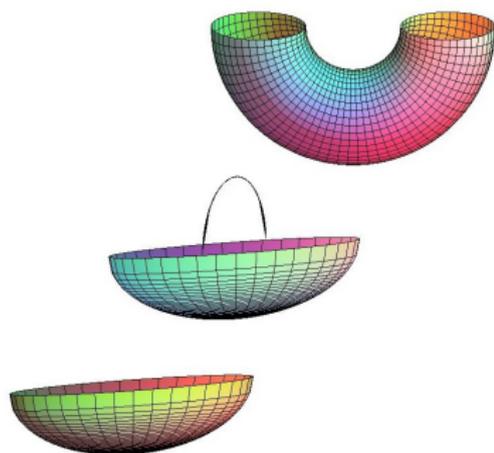
Soit

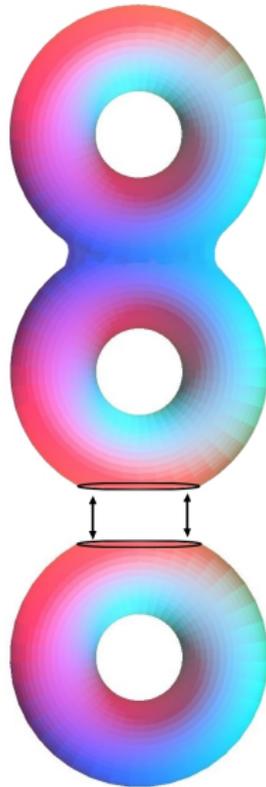
- *M une surface lisse compacte, connexe et orientable*
- *et f une fonction de Morse sur M ayant un point critique d'indice 0, un point critique d'indice 2 et j points critiques d'indice 1.*

Alors j est pair, et M est homéomorphe à T_n où $j = 2n$.



- point critique d'indice 0 ou 2
- point critique d'indice 1 séparant
- point critique d'indice 1 reliant





Merci de votre attention !