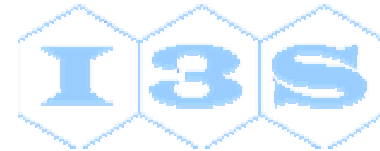


# Programmation synchrone : propriétés dans l'instant

C. ANDRÉ



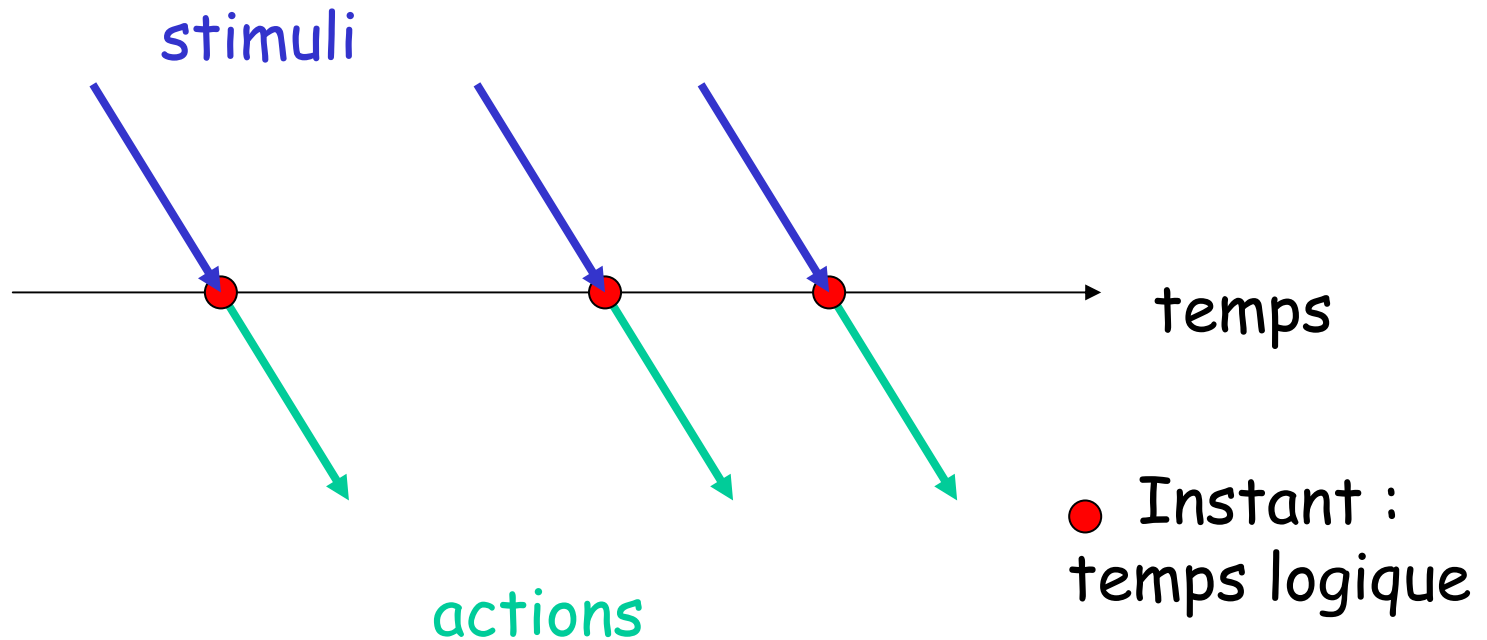
R. DE SIMONE



# Plan

- Comportement inter/intra instants
- Sémantique constructive
- Réfutation de causalité
- Exemple zFIFO
- Conclusion

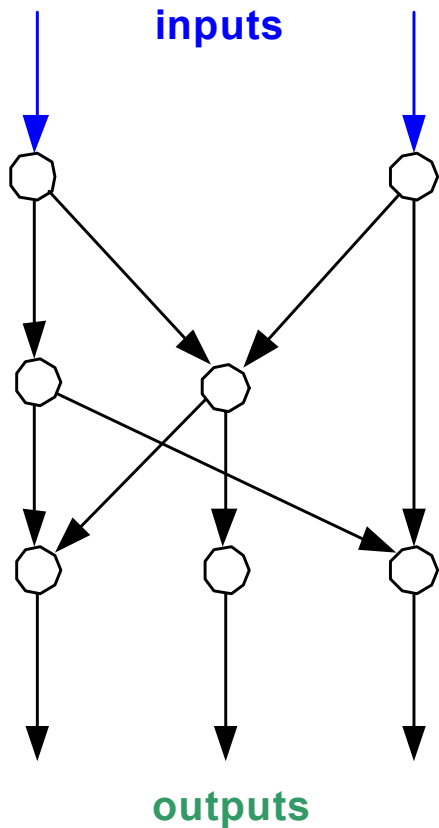
# Comportement en temps logique



Histoire d'entrée → Histoire de sortie

Propriétés temporelles **inter-instants**

# Comportement dans l'instant

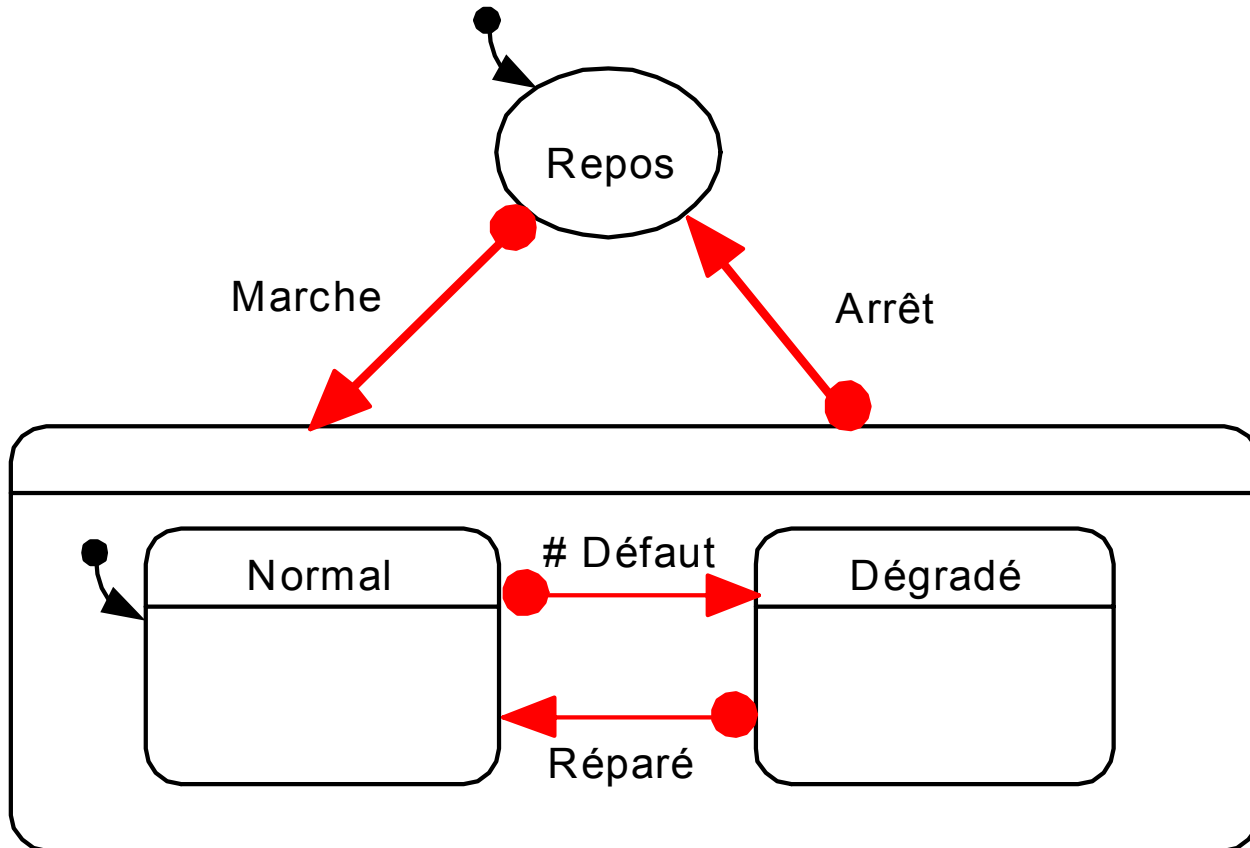


Dans l'instant :

**Ordre partiel** des actions

Respect des **causalités**

# Comportements réactifs complexes

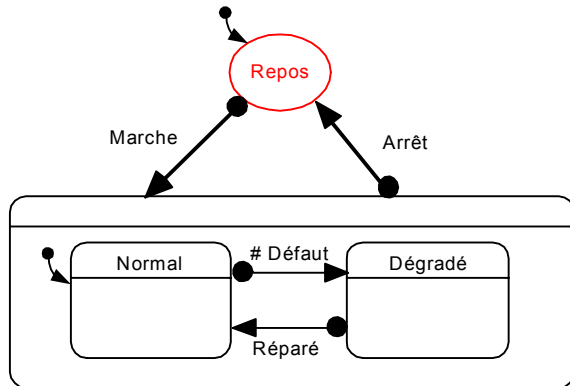


# Squelette du prog. Esterel

```
signal goto1, goto2, goto3 in
  emit goto1; %état initial
  loop % faire sans fin
    present goto1 then
      await Marche; emit goto2
    end present
  ||
  present goto2 then

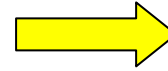
    end present
  ||
  present goto3 then

    end present
  ||
  pause
end loop
end signal
```



# Calcul de l'état suivant (1)

```
signal goto1, goto2, goto3 in  
  emit goto1; %état initial  
  loop % faire sans fin
```



```
  await Marche; emit goto2
```

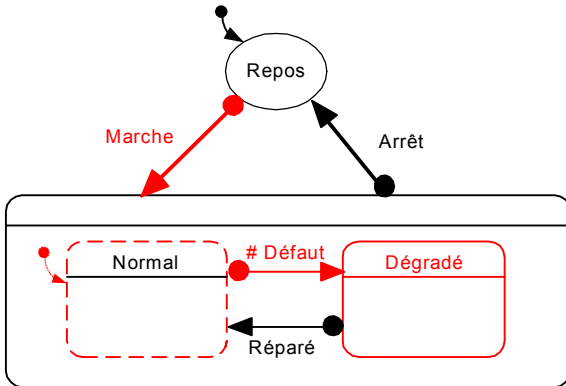
```
  ||
```

```
  ||
```

```
  ||
```

```
end loop
```

```
end signal
```



# Calcul de l'état suivant (1)

```
signal goto1, goto2, goto3 in  
  emit goto1; %état initial  
  loop % faire sans fin
```

```
    await Marche; emit goto2
```

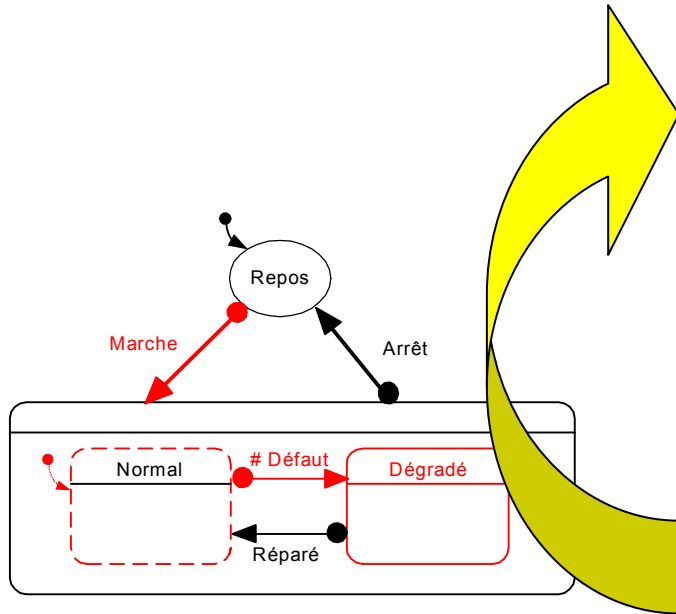
```
    ||
```

```
    ||
```

```
    ||
```

```
  end loop
```

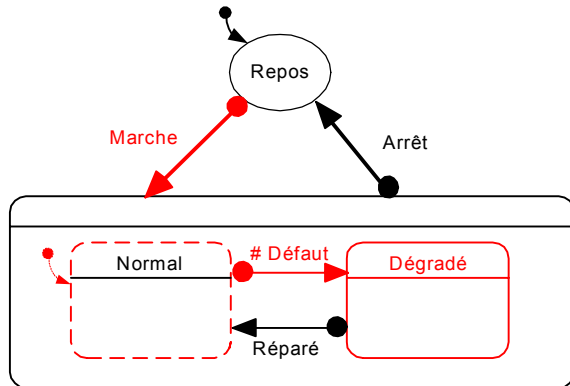
```
end signal
```





# Calcul de l'état suivant (1)

```
signal goto1, goto2, goto3 in
  emit goto1; %état initial
  loop % faire sans fin
    →
      await Marche; emit goto2
      ||
      →
      ||
      →
      ||
      →
    end loop
  end signal
```



# Calcul de l'état suivant (2)

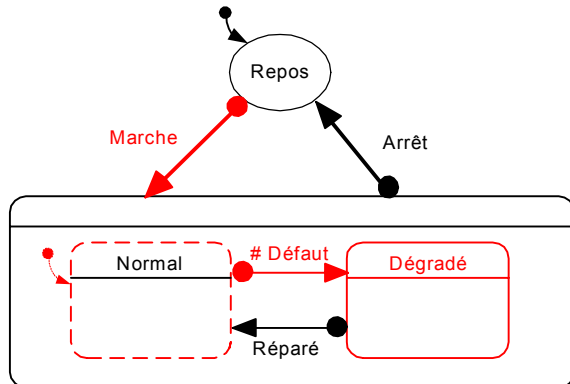
```
signal goto1, goto2, goto3 in  
  emit goto1; %état initial  
  loop % faire sans fin
```

→

||



```
present goto2 then
```

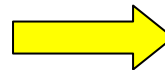


```
end present
```

||

→

||



```
pause
```

```
end loop
```

```
end signal
```

# Calcul de l'état suivant (2)

```
signal goto1, goto2, goto3 in
  emit goto1; %état initial
  loop % faire sans fin
```

→

||

```
present goto2 then
  abort
```

```
  run Normal
```

```
when
```

```
  case Arrêt do emit goto1
```

```
  case immediate Défaut do emit goto3
```

```
end abort
```

```
end present
```

||

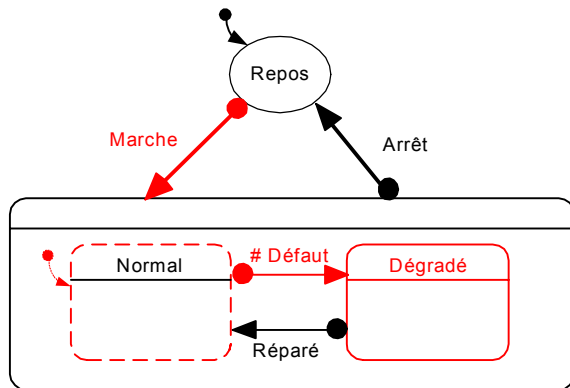
→

||

```
  pause
```

```
end loop
```

```
end signal
```



# Calcul de l'état suivant (2)

```
signal goto1, goto2, goto3 in
  emit goto1; %état initial
  loop % faire sans fin
```

→

||

```
present goto2 then
  abort
```

```
  run Normal
```

```
when
```

```
  case Arrêt do emit goto1
```

```
  case immediate Défait do emit goto3
```

```
end abort
```

```
end present
```

↙

||

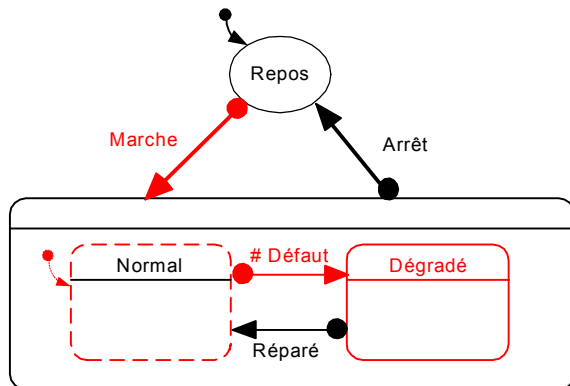
→

||

```
  pause
```

```
end loop
```

```
end signal
```



# Calcul de l'état suivant (3)

```
signal goto1, goto2, goto3 in  
  emit goto1; %état initial  
  loop % faire sans fin
```

→

||

||

```
present goto3 then  
  abort
```

run Dégradé

```
when
```

```
  case Arrêt do emit goto1  
  case Réparé do emit goto2
```

```
end abort
```

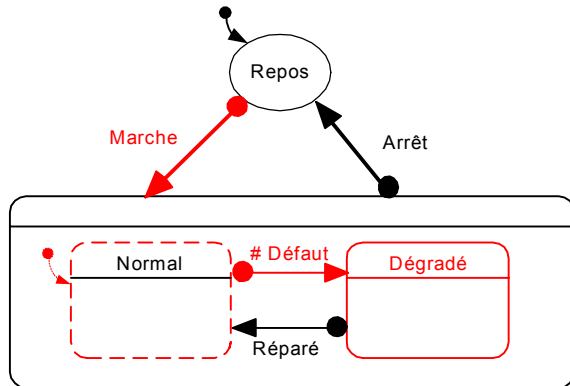
```
end present
```

||

```
  pause
```

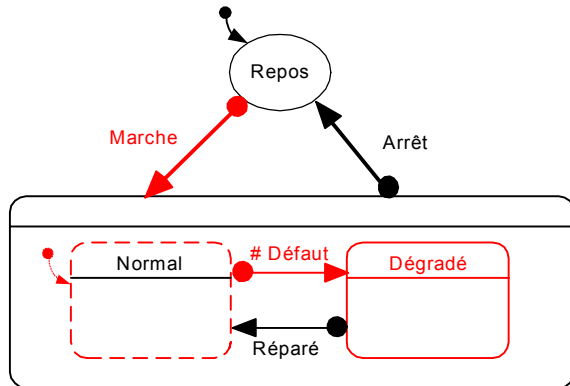
```
end loop
```

```
end signal
```

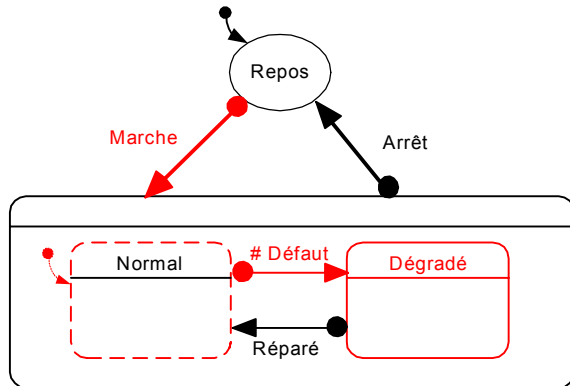


# Calcul de l'état suivant (3)

```
signal goto1, goto2, goto3 in
  emit goto1; %état initial
  loop % faire sans fin
    →
    ||
    ||
    ||
    present goto3 then
      abort
      run Dégradé
    when
      case Arrêt do emit goto1
      case Réparé do emit goto2
    end abort
  end present
  ||
  pause
end loop
end signal
```



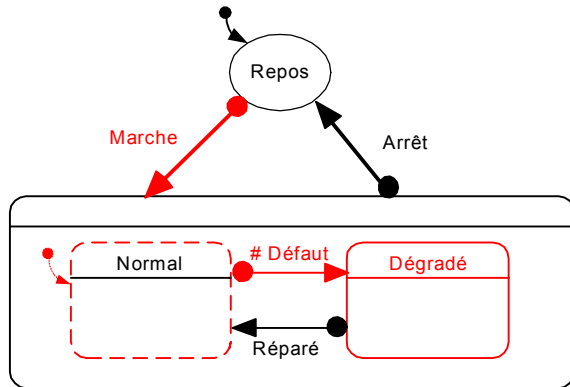
# Calcul de l'état suivant (4)



```
signal goto1, goto2, goto3 in
  emit goto1; %état initial
  loop % faire s fin
    present goto1 then
      await Marche emit goto2
    end present
  ||
  ||
  present goto3 then
    abort
    run Dégradé
  when
    case Arrêt do emit goto1
    case Réparé do emit goto2
    end abort
  end present
  ||
  pause
end loop
end signal
```

# Calcul de l'état suivant (4)

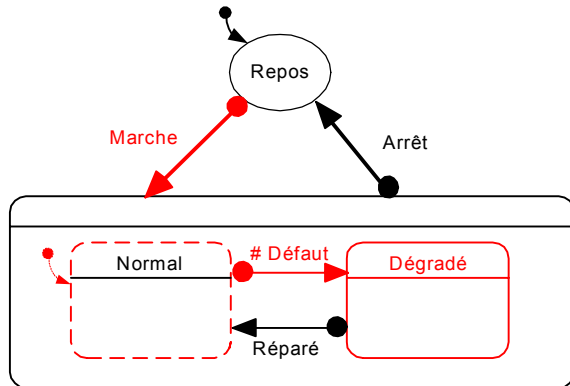
```
signal goto1, goto2, goto3 in
  emit goto1; %état initial
  loop % faire sans fin
    present goto1 then
      await Marche; emit goto2
    end present
  ||
  ||
  ||
  present goto3 then
    abort
    run Dégradé
  when
    case Arrêt do emit goto1
    case Réparé do emit goto2
    end abort
  end present
  ||
  pause
end loop
end signal
```





# Calcul de l'état suivant (5)

```
signal goto1, goto2, goto3 in  
  emit goto1; %état initial  
  loop % faire sans fin
```



```
||
```

```
||
```

```
present goto3 then  
  abort
```

**run Dégradé**

```
when
```

```
  case Arrêt do emit goto1  
  case Réparé do emit goto2
```

```
end abort
```

```
end present
```

```
||
```

```
end loop
```

```
end signal
```

# Sémantique constructive

- Pour trouver l'état (présent ou absent) et éventuellement la valeur de chaque signal de sortie ou local, on ne propage que des faits.
- Si on arrive à construire une solution, pour tout état et tout événement d'entrée, le programme est dit correct pour cette sémantique, sinon il est rejeté.

# Problème

- Peut-on savoir si un **ordre donné** entre actions est respecté dans les instants?
- Bien-sûr, nous ne voulons pas regarder le code généré!
- Notre **réponse** :
  - Utiliser le compilateur lui-même
  - En instrumentant le programme
  - Pour mettre en œuvre une technique de réfutation de causalité

# Réfutation de causalité (1)

- Soient  $a$  et  $b$  deux signaux dans un programme constructif  $P$
- Soit  $\sqsubset$  une relation de dépendance dans l'instant.
- Soit  $P'$  le programme obtenu à partir de  $P$  et instrumenté de façon à imposer  $a \sqsubset b$ .

# Refutation de causalité (2)

- L'instrumentation consiste à garder les émissions de **b** par un test passant si l'état de présence de **a** est connu lors de l'émission de **b**.
- Une solution : remplacer
  - emit b
- par
  - present a then emit b else emit b end

# Réfutation de causalité (3)

- Si  $P'$  n'est pas constructif, alors que  $P$  l'était c'est qu'il existe au moins une réaction contenant  $a$  et  $b$  dans une dépendance inverse de celle imposée.
- Si  $P'$  reste constructif, c'est que dans  $P$ , pour toute transition impliquant la partie de code modifiée
  - $a$  et  $b$  ne sont pas simultanément présents
  - $a$  et  $b$  sont simultanément présents et  $a \sqsubset b$
  - $a$  et  $b$  sont simultanément présents et indépendants

# Application : zFIFO

- Une **zFIFO** = (0 fall-through time FIFO queue) est un tableau de cellules mémoire avec possibilités de décalage.
- On peut effectuer **Put** et **Get** simultanément. Ceci permet des dépôts et retraits simultanés même sur une zFIFO vide ou pleine.
- Implémentée en **SyncCharts** et **Esterel** (cf. le papier dans les actes).

# zFIFO (2)

- La solution est composée de **modules communicants**.
- Ces modules expriment le **comportement d'une cellule**.
- Chaque cellule ne connaît que ses **proches voisines**.
- Est-ce que cette composition respecte bien la **discipline FIFO**?
- Cette question revient à montrer que les **lectures/écritures dans un même instant, sont correctement ordonnées**.



# zFIFO (3)

## Principe de la preuve

1. Établir des propriétés de **sûreté** (vraies à chaque instant). Ceci est classique et utilise Xeve.

Ex :  $r_j \sqsubset w_j$  si écriture/lecture simultanées

2. Établir des propriétés par **analyse causale** (dans l'instant)

On veut montrer que  $r_{j+1} \sqsubset w_j$

# zFIFO (4)

- En fait, on établit une propriété plus forte  $r_{j+1} \sqsubseteq r_j$
- 1. Notre **solution**, à vérifier, est **constructive**.
- 2. On instrumente notre programme en imposant  $r_{j+1} \sqsubseteq r_j$ . Ce programme programme est **constructif**.
- 3. On instrumente notre programme en imposant  $r_j \sqsubseteq r_{j+1}$ . Ce programme programme **n'est pas constructif**.
- 4. On en déduit que  $r_{j+1} \sqsubseteq r_j$  est vrai pour notre programme.

# Conclusion

- Introduction à la **sémantique constructive**,
- Analyse de **propriétés DANS un instant**,
- Réfutation de causalité
- Étude de la zFIFO
- Moyen de sérialiser des actions?
- Propriétés autres qu'ordre partiel?