

Journées GECKO

Solutions formelles locales en un point singulier d'une classe de systèmes d'EDP linéaires d'ordre 1

Nicolas Le Roux
projet ALGO, INRIA.

Problématique de l'exposé

Comment calculer les solutions locales formelles en $(0, 0)$ d'un système d'EDP linéaires de la forme suivante?

$$(S) \quad \left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial Y}{\partial x} = \begin{bmatrix} \frac{x^3+y}{x^4} & \frac{y^2}{x^4} \\ \frac{-1}{x^4} & \frac{-y+x^3}{x^4} \end{bmatrix} Y & (1) \\ \frac{\partial Y}{\partial y} = \begin{bmatrix} \frac{1}{y} & 1 \\ \frac{-2}{y^2} & \frac{-3}{y} \end{bmatrix} Y & (2) \end{array} \right.$$

Propriété de commutation : dériver (1) / y = dériver (2) / x

on dit que (S) est complètement intégrable.

Démarche pour y parvenir

1. réduction de rang du système ;
→ [Barkatou & LR, ISSAC 2006] algorithme à la Levelt :
retourne un système équivalent à (S) de rang minimal ;
le rang minimal $\stackrel{\text{déf}}{=} \text{rang de Poincaré de } (S)$;
le rang de (S) est $(3, 1)$; son rang de Poincaré est $(0, 0)$.
2. cas d'un système de rang $(0, 0)$;
→ théorème de Gérard et Levelt :
un système de rang $(0, 0)$ est équivalent à

$$(\text{reg}) \quad \begin{cases} \frac{\partial Z}{\partial x} = \frac{M}{x} Z \\ \frac{\partial Z}{\partial y} = \frac{N}{y} Z \end{cases} \quad \text{avec } M, N \text{ constantes et } [M, N] = 0.$$

[LR 2006] Construction de la transformation et du système (reg).

1. Réduction de rang de (S)

$$Y = \begin{bmatrix} y & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} W \text{ conduit à } \begin{cases} \frac{\partial W}{\partial x} = \begin{bmatrix} \frac{x^3+y}{x^4} & \frac{y}{x^4} \\ \frac{-y}{x^4} & \frac{-y+x^3}{x^4} \end{bmatrix} W \\ \frac{\partial W}{\partial y} = \begin{bmatrix} 0 & \frac{1}{y} \\ \frac{-2}{y} & \frac{-3}{y} \end{bmatrix} W \end{cases}$$

$$\text{Ensuite } W = \begin{bmatrix} x^4 & -x \\ 0 & x \end{bmatrix} Z \text{ donne } \begin{cases} \frac{\partial Z}{\partial x} = \begin{bmatrix} \frac{-3}{x} & 0 \\ \frac{y}{x} & 0 \end{bmatrix} Z \\ \frac{\partial Z}{\partial y} = \begin{bmatrix} \frac{-3}{y} & 0 \\ \frac{x^3}{y} & \frac{-2}{y} \end{bmatrix} Z \end{cases}$$

2. cas d'un système de rang $(0, 0)$

système complètement intégrable de la forme

$$\begin{cases} \frac{\partial Y}{\partial x} = \frac{A(x,y)}{x} Y \\ \frac{\partial Y}{\partial y} = \frac{B(x,y)}{y} Y \end{cases}$$

- [Deligne 1970, Gérard & Levelt 1976, Takano & Yoshida 1976]

il existe une matrice fondamentale de solutions en $(0, 0)$

$$T(x, y) x^\alpha y^\beta x^M y^N,$$

$T(x, y)$ unimodulaire, α, β matrices diagonales d'entiers ≥ 0 ;

- [LR 2006] le nombre de termes de A et B dont dépendent M et N se lit sur $A_{0,0}$ et $B_{0,0}$.

Approche de Gérard et Levelt

Idée de base : $\frac{dY}{dx} = \frac{A}{x}Y$, avec A constant

$x^A \stackrel{not.}{=} \exp(A \log(x))$ est solution.

Comment calculer x^A ? On décompose A : $A = D + N$ avec D diagonalisable, N nilpotent et $[D, N] = 0$.

D'où $x^A = \exp(D \log(x)) \exp(N \log(x))$.

Opérateur diff. associé :

$$\Delta := x \frac{d}{dx} - A = \left(x \frac{d}{dx} - D \right) + (-N), \quad \left[\left(x \frac{d}{dx} - D \right), -N \right] = 0.$$

→ Décomposition de Δ :
– partie semi-simple : $\left(x \frac{d}{dx} - D \right)$;
– partie nilpotente : $-N$.

Cas où $A = (A_0 + A_1x + \dots)$

$$\Delta : \mathbb{C}[[x]]^m \rightarrow \mathbb{C}[[x]]^m ; Y \mapsto x \frac{dY}{dx} - A(x)Y.$$

Δ est \mathbb{C} -linéaire ; mais dim. infinie!

On se ramène à la dim. finie :

$$Y \in \mathbb{C}[[x]]^m \Leftrightarrow (Y \bmod x^k)_{k \geq 1}. \quad \begin{array}{l} f_k : (\mathbb{C}[x]_{<k})^m \rightarrow (\mathbb{C}[x]_{<k})^m \\ Y \bmod x^k \mapsto \Delta(Y) \bmod x^k \end{array}$$

$$f_k = s_k + n_k \text{ où } \begin{array}{l} s_k = \text{partie semi-simple ;} \\ n_k = \text{partie nilpotente de } f_k. \end{array}$$

${}^s\Delta(Y) \stackrel{\text{déf}}{=} \text{unique série formelle définie par } (s_k(Y \bmod x^k))_{k \geq 1}.$

${}^n\Delta(Y)$ définie de la même façon.

Cas où ... suite

Propriétés.

- on a $\Delta = {}^s\Delta + {}^n\Delta$ avec $[{}^s\Delta, {}^n\Delta] = 0$;
- ${}^s\Delta$ est un opérateur différentiel : ${}^s\Delta(a(x)Y) = x\frac{da(x)}{dx}Y + a(x){}^s\Delta(Y)$;
et de plus semi-simple ;
- ${}^n\Delta$ est $\mathbb{C}[[x]]$ -linéaire et nilpotent ;
- une telle écriture est unique.

Construction identique pour le système de rang $(0, 0)$ équivalent à (S) :

- Δ_1 opérateur diff. associé au système en $\frac{\partial}{\partial x}$: $\Delta_1 = {}^s\Delta_1 + {}^n\Delta_1$;
- Δ_2 opérateur diff. associé au système en $\frac{\partial}{\partial y}$: $\Delta_2 = {}^s\Delta_2 + {}^n\Delta_2$.

complète intégrabilité $\Leftrightarrow [\Delta_1, \Delta_2] = 0$.

matrice fondamentale de solutions de $\frac{dY}{dx} = \frac{A(x)}{x}Y$

matrice fondamentale de solutions de la forme $P(x)x^\beta x^B$,

- P matrice $m \times m$ unimodulaire constituée de vecteurs propres de ${}^s\Delta$ (ceci peut être assoupli);
- β matrice diagonale d'entiers égaux aux différence entières de valeurs propres de A_0 ;
- B matrice $m \times m$ à coeff \mathbb{C} .

remarque. $Y = PW$ donne $x\frac{dW}{dx} = CW$ avec C polynomiale

$$W = x^\beta Z \text{ donne } x\frac{dZ}{dx} = BZ.$$

Exemple

Calculer en utilisant l'approche de Gérard et Levelt les solutions locales en $x = 0$ du système différentiel $x \frac{dY}{dx} = AY$.

$$A := \begin{bmatrix} (1+x)^{-1} & (1-x^2)^{-1} & 0 \\ \frac{1+x}{1+x^2} & 0 & 1+x^3 \\ 0 & 1 & (1-x^3)^{-1} \end{bmatrix}, \quad A_0 = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

$\chi(A_0) = (\lambda - 1)(\lambda - 2)(\lambda + 1)$, plus grande différence entière : **3**.

On doit donc calculer $P \bmod x^{3+1}$.

Calcul de $P \bmod x^4$

$J :=$ matrice de l'application $Y \bmod x^4 \mapsto (x \frac{d}{dx} - A)(Y) \bmod x^4$
dans la base "canonique" :

$$((1, 0, 0), (0, 1, 0), (0, 0, 1), (x, 0, 0), \dots, (0, 0, x^3)).$$

- Déterminer S la partie semi-simple de J ;
- Calculer une base "convenable" d'un supplémentaire (invariant par S) du s.e.v engendré par les 9 derniers élts de la base canonique ;
- Réécrire la base "convenable" dans la base canonique de $\mathbb{C}[[x]]^3$.
On trouve $P \bmod x^4$.

Calcul de la partie semi-simple d'une matrice

L'idée présentée est due à A. Levelt.

La partie semi-simple S est un polynôme en J : $S = g(J)$.

$\tilde{\chi}$ = partie sans facteur du polynôme caractéristique de J ;
 $d \in \mathbb{N}$ t.q. $\tilde{\chi}^d(J) = 0$. On détermine $g \in \mathbb{C}[\lambda]$ qui vérifie

$$g(\lambda) = \lambda \pmod{\tilde{\chi}} \text{ et } \tilde{\chi}(g(\lambda)) = 0 \pmod{\tilde{\chi}^d}.$$

g se calcule par Newton.

$g(J)$ est égal à S .

$$J = \begin{bmatrix} -1 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & -1 & 1 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & -1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & -1 & 0 & 0 & -1 & 2 & -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & -1 & -1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 2 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & -1 & 1 & 0 & 0 & -1 & 0 & 0 & -1 & 3 & -1 \\ 0 & 0 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -1 & 2 \end{bmatrix}$$

$$S = \begin{bmatrix} -1 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & -1 & 1 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -\frac{13}{12} & -\frac{5}{6} & -\frac{1}{12} & 1 & 0 & 0 & 1 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & -1 & 0 & 0 & -1 & 2 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1/12 & -1/6 & 1/12 & 0 & 0 & 0 & 0 & -1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ \frac{145}{144} & -\frac{23}{144} & \frac{13}{144} & -\frac{13}{12} & -\frac{5}{6} & -\frac{1}{12} & 1 & 0 & 0 & 2 & -1 & 0 & 0 \\ \frac{37}{36} & -1/18 & -\frac{35}{36} & 1 & 0 & 0 & -1 & 0 & 0 & -1 & 3 & -1 & 0 \\ \frac{19}{144} & -\frac{17}{144} & -\frac{137}{144} & 1/12 & -1/6 & 1/12 & 0 & 0 & 0 & 0 & -1 & 2 & 0 \end{bmatrix}$$

Calcul d'une base convenable

Par un argument d'algèbre linéaire, les vecteurs suivants conviennent.

$$v_1 ; Sv_1 = -2v_1$$

$$v_1 = \begin{bmatrix} -120/7 \\ -120/7 \\ -120/7 \\ 45/7 \\ -30/7 \\ -15/7 \\ -88/7 \\ 3 \\ 1 \\ 1195/168 \\ -143/42 \\ -863/168 \end{bmatrix}$$

$$v_2 ; Sv_2 = -v_2$$

$$v_2 = \begin{bmatrix} 5/2 \\ 0 \\ -5/2 \\ 5/2 \\ 5 \\ 5 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \\ -2 \\ -3/2 \end{bmatrix}$$

$$v_3 ; Sv_3 = v_3$$

$$v_3 = \begin{bmatrix} 2 \\ -4 \\ 2 \\ 0 \\ 2 \\ -2 \\ -3 \\ 1 \\ 6 \\ 0 \\ -5/3 \\ 0 \end{bmatrix}$$

Obtention de la matrice $\tilde{P} = P \pmod{x^4}$

En réécrivant v_1, v_2, v_3 dans la base $(1, x, x^2, x^3)$, on trouve

$$\tilde{P} = \begin{bmatrix} -\frac{120}{7} + \frac{45}{7}x - \frac{88}{7}x^2 + \frac{1195}{168}x^3 & 5/2 + 5/2x + x^3 & 2 - 3x^2 \\ -\frac{120}{7} - \frac{30}{7}x + 3x^2 - \frac{143}{42}x^3 & 5x - 2x^3 & -4 + 2x + x^2 - 5/3x^3 \\ -\frac{120}{7} - \frac{15}{7}x + x^2 - \frac{863}{168}x^3 & -5/2 + 5x - 3/2x^3 & 2 - 2x + 6x^2 \end{bmatrix}$$

Calcul de la monodromie

On connaît $P \bmod x^4$ et $\beta = (1 - (-2), 1 - (-1), 1 - 1) = (3, 2, 0)$.
Pour calculer B dans $Px^\beta x^B$.

- appliquer le changement de var. $Y = \tilde{P}\tilde{W}$.

On trouve un système $x \frac{d\tilde{W}}{dx} = \tilde{C}\tilde{W}$.
Par construction $\tilde{C} \bmod x^4 = C$.

- appliquer $\tilde{W} = \text{diag}(x^3, x^2, 1)\tilde{Z}$.

On trouve un système $x \frac{d\tilde{Z}}{dx} = \tilde{B}\tilde{Z}$.
On a $B = \tilde{B} \bmod x$.

Calcul de la monodromie

- $Y = \tilde{T}\tilde{W}$

$$\tilde{C} = \begin{bmatrix} (2 + O(x^4)) & (0 + O(x^4)) & (-\frac{49}{360}x^3 + O(x^4)) \\ (0 + O(x^4)) & (1 + O(x^4)) & (-\frac{2}{5}x^2 + O(x^4)) \\ (0 + O(x^4)) & (0 + O(x^4)) & (-1 + O(x^4)) \end{bmatrix}$$

- $\tilde{W} = x^\beta \tilde{Z}$

$$\tilde{B} = \begin{bmatrix} (-1 + O(x^4)) & (0 + O(x^3)) & (-\frac{49}{360} + O(x)) \\ (0 + O(x^5)) & (-1 + O(x^4)) & (-\frac{2}{5} + O(x^2)) \\ (0 + O(x^7)) & (0 + O(x^6)) & (-1 + O(x^4)) \end{bmatrix}$$

calcul de $P \bmod x^\ell$, $\ell \geq 4$

P est l'unique solution de $x \frac{dQ}{dx} = A Q - Q C$
 $Q \equiv \tilde{P} \bmod x^4$.

Les coefficients P_μ de P vérifient donc

$$P_\mu (C_0 + \mu) - A_0 P_\mu = \sum_{i=0}^{\mu-1} A_{\mu-i} P_i - P_i C_{\mu-i}.$$

P_0, P_1, P_2, P_3 calculés précédemment. Pour $\mu \geq 4$, l'application linéaire

$M \mapsto M (C_0 + \mu) - A_0 M$ est inversible.

$$\begin{aligned}
P = & \begin{bmatrix} -\frac{120}{7} & 5/2 & 2 \\ -\frac{120}{7} & 0 & -4 \\ -\frac{120}{7} & -5/2 & 2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \frac{45}{7} & 5/2 & 0 \\ -\frac{30}{7} & 5 & 2 \\ -\frac{15}{7} & 5 & -2 \end{bmatrix} x + \begin{bmatrix} -\frac{88}{7} & 0 & -3 \\ 3 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 6 \end{bmatrix} x^2 + \\
& \begin{bmatrix} \frac{1195}{168} & 1 & 0 \\ -\frac{143}{42} & -2 & -5/3 \\ -\frac{863}{168} & -3/2 & 0 \end{bmatrix} x^3 + \begin{bmatrix} -\frac{5939}{490} & \frac{5}{36} & -\frac{157}{96} \\ -\frac{3767}{1176} & \frac{14}{9} & -\frac{7}{48} \\ -\frac{6287}{5880} & \frac{59}{36} & -\frac{39}{32} \end{bmatrix} x^4 + \begin{bmatrix} \frac{312121}{40320} & \frac{199}{210} & \frac{2281}{1350} \\ -\frac{58297}{47040} & \frac{221}{252} & \frac{2729}{800} \\ -\frac{11257}{282240} & \frac{221}{1260} & \frac{64421}{21600} \end{bmatrix} x^5 + \\
& \begin{bmatrix} -\frac{12693433}{1111320} & -\frac{883}{8640} & -\frac{6077}{3456} \\ \frac{1295351}{2540160} & -\frac{3629}{10080} & -\frac{25333}{43200} \\ -\frac{55298809}{17781120} & -\frac{43949}{60480} & \frac{29591}{86400} \end{bmatrix} x^6 + \begin{bmatrix} \frac{1307398759}{158054400} & \frac{189079}{238140} & \frac{241313}{165375} \\ \frac{100464281}{177811200} & -\frac{125213}{544320} & -\frac{5340317}{4233600} \\ -\frac{470678599}{1422489600} & \frac{3488467}{3810240} & -\frac{6428773}{7056000} \end{bmatrix} x^7 + O(x^8).
\end{aligned}$$

Conclusion

- calcul des solutions locales d'un système singulier-régulier :
réduction de rang + approche de Gérard et Levelt effective ;
- cas des systèmes singuliers-irréguliers : nombre de termes nécessaire au calcul des parties exponentielles?
- les résultats théoriques exposés valables en dimension supérieure :
l'algorithme à la Levelt n'est plus valable, l'approche de Gérard-Levelt si.
Comment calculer les solutions locales dans ce contexte?